

UdiRC®

优迪科技®

# 操作指南

适合室内飞行的无人机

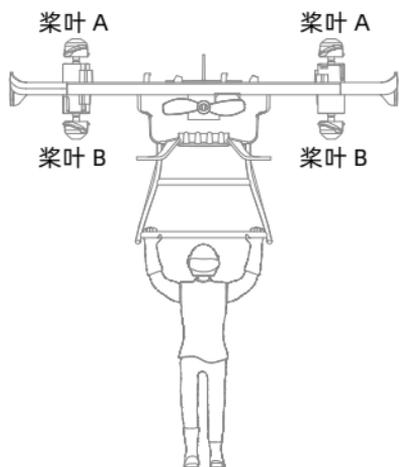
## i41

- ▲ 本产品适应14岁以上用户使用。
- ▲ 请远离旋转中的桨叶。
- ▲ 详细阅读《免责声明及安全操作指引》。

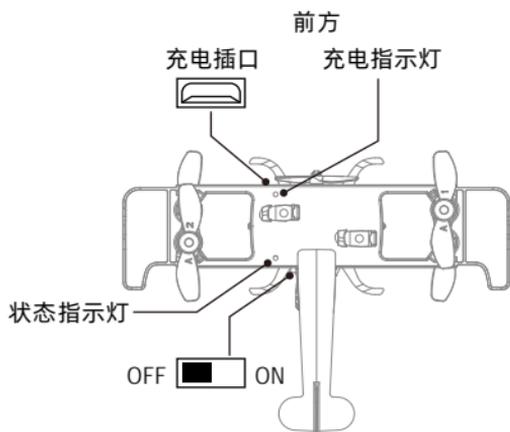
# 起飞前准备

## 飞行器准备

### 滑翔机形态

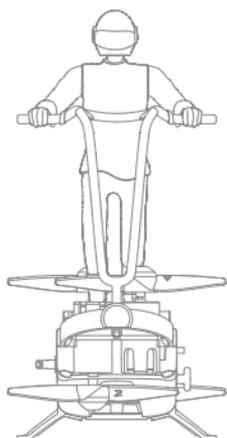


正面

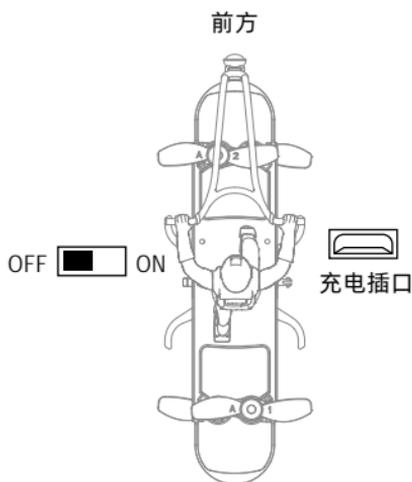


后方

### 摩托艇形态



正面

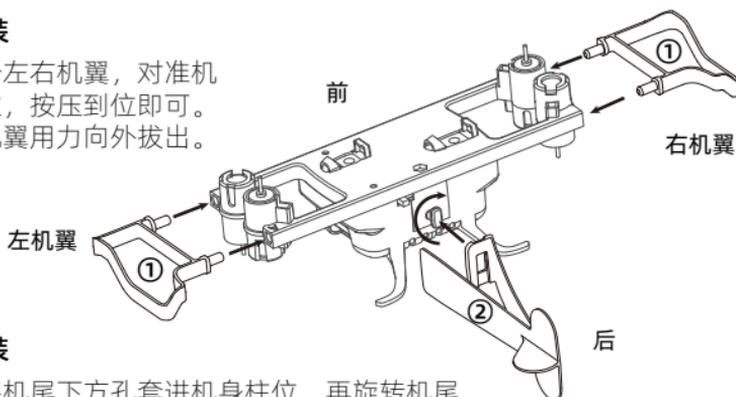


后方

## 滑翔机形态 装配

### ① 机翼安装

安装：区分左右机翼，对准机身上的孔位，按压到位即可。  
拆卸：将机翼用力向外拔出。

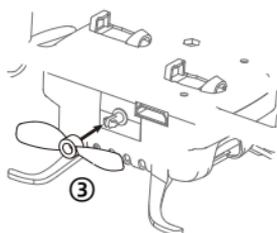


### ② 机尾安装

安装：先将机尾下方孔套进机身柱位，再旋转机尾，将机尾上方的卡扣推进机身上的扣位。  
拆卸：拉出机尾上方的卡扣，旋转机尾即可拆出。

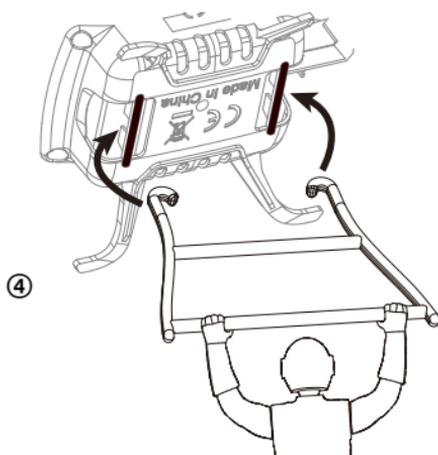
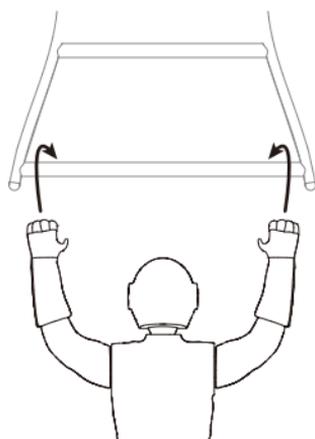
### ③ 装饰桨叶安装

安装：将装饰桨叶对准机身前方的圆柱扣，按压到位即可。  
拆卸：将装饰桨叶用力向外拔出。



### ④ 公仔、挂梯安装

安装：先将公仔挂在挂梯上，再将挂梯装在机身下方的支架凹槽上。  
拆卸：先拔出挂梯一侧的钩子，再拔出另外一侧，将公仔卸掉。

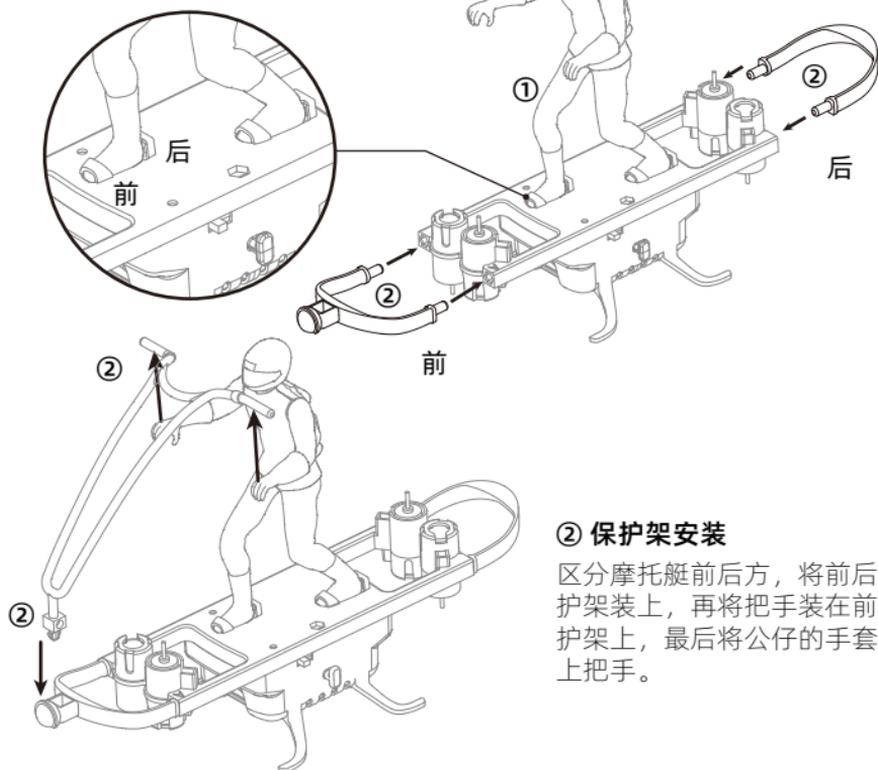


## 摩托艇形态 装配

### ① 公仔安装

安装：必须区分公仔脚掌的前后，先套入脚尖，再把脚跟向下压即可。

拆卸：提拉后脚跟部位，向上拔出即可。



### ② 保护架安装

区分摩托艇前后方，将前后护架装上，再将把手装在前护架上，最后将公仔的手套上把手。

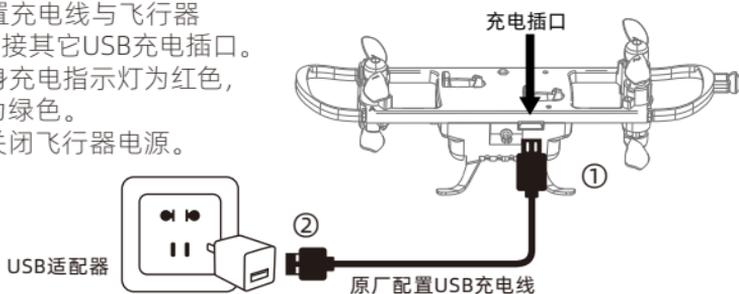
## 充电

原厂配置电池电量不足，须充电饱和后再使用。

将原厂配置充电线与飞行器连接，再连接其它USB充电插口。

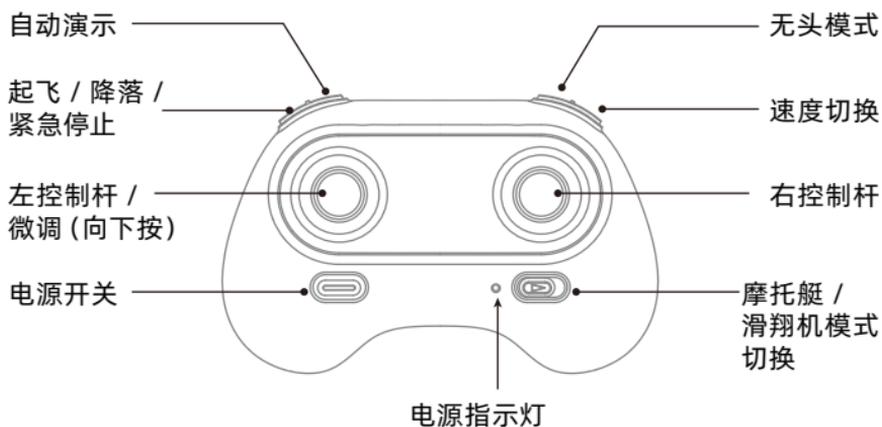
充电时机身充电指示灯为红色，充电完成成为绿色。

充电时需关闭飞行器电源。



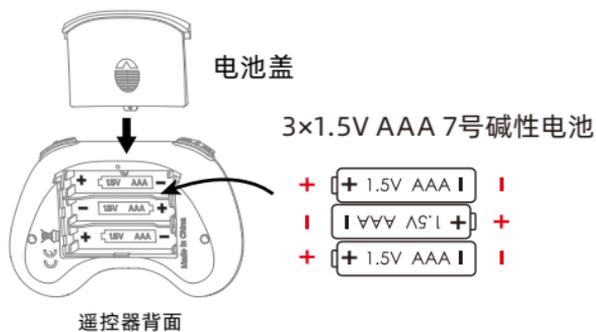
▲ 仅使用原厂配置充电线，建议选择输出为5V 2A电流的适配器。

## 遥控器准备



## 安装电池

打开遥控器电池盖, 按照电池槽中“+”电极指示, 安放同型号电量饱和的电池 (需自备)。

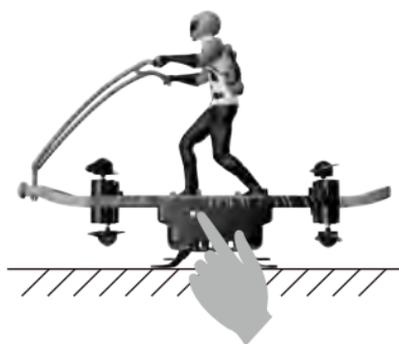


# 飞行操作

## 遥控器与飞行器连接

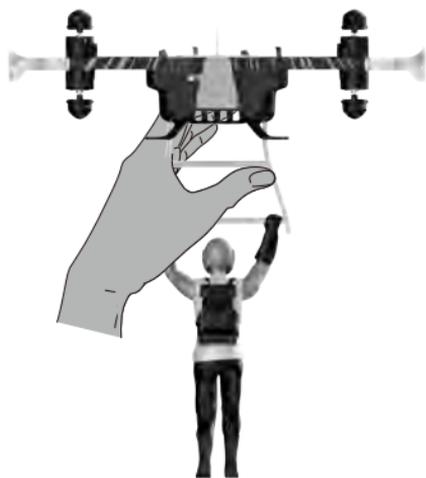
### 对频

① 打开飞行器开关, 状态指示灯从快闪变为慢闪, 进入对频状态。



摩托艇放置在水平地面上

滑翔机可拿在手上, 保持平衡。  
\* 不要靠近桨叶, 以免受伤!



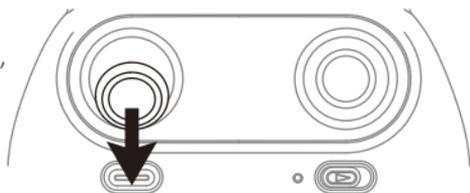
② 打开电源, 遥控器的指示灯快闪。



短按开启/关闭

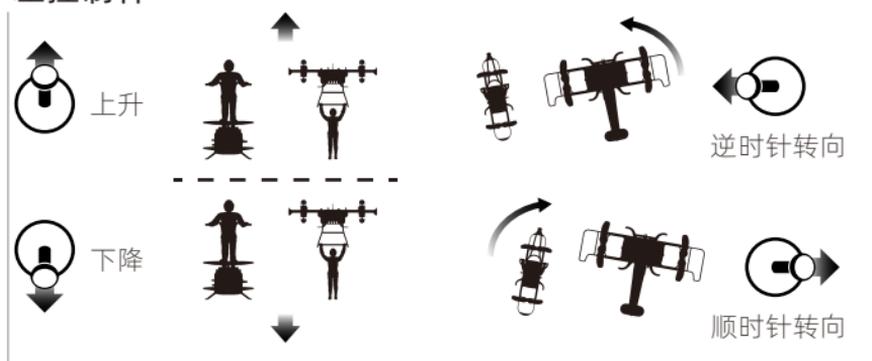
● 拨动转换开关, 选择对应模式

③ 将左控制杆推到底位后松手, 遥控器的指示灯长亮, 发出提示音, 表示对频成功。

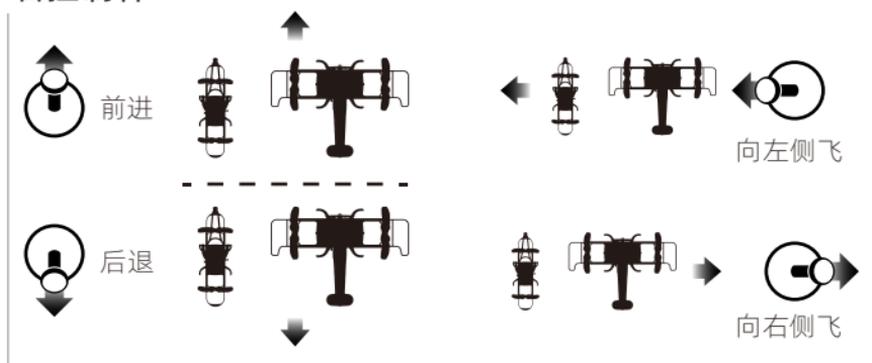


## 控制杆操作

### 左控制杆



### 右控制杆



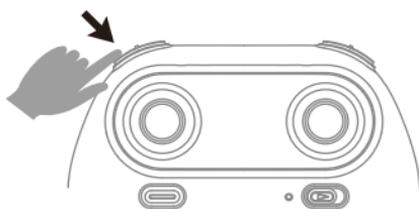
## 起飞

对频成功后，短按“起飞/降落”键，遥控器发出“di”一声，飞行器自动上升并在1.2米左右高度飞行。

## 降落

飞行中，短按“起飞/降落”键，遥控器发出“di”一声，飞行器缓缓降落直至着落。

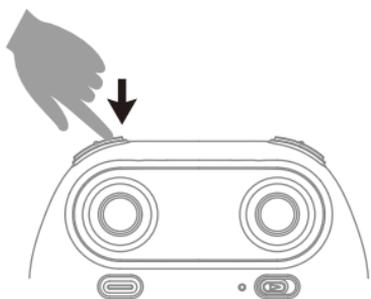
在降落的过程不要操作左控制杆，否则当前指令自动失效。



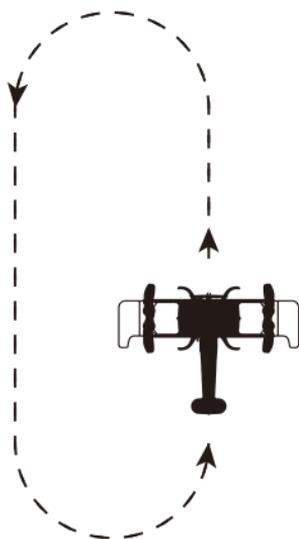
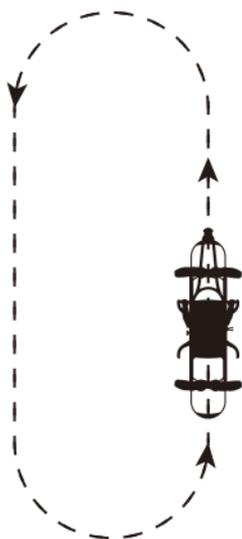
急停：飞行中，长按“起飞/降落”键大约2秒，遥控器发出“di.di...”一声，飞行器直接坠机。

**注意：**除非出现紧急情况，否则不要使用此功能。

## 自动演示



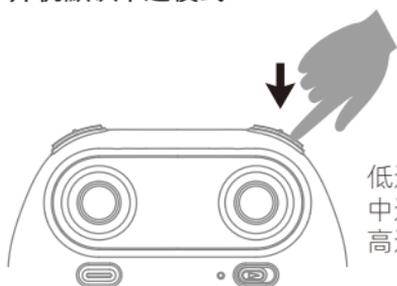
短按“自动演示”键,飞行器向前飞行后掉头,回到原点。



## 飞行速度切换

短按“H/L”键,发出“di.di.di”三声,进入高速模式“H”;  
再次短按,发出“di”一声,进入低速模式“L”;  
再次短按,发出“di.di”二声,进入中速模式“M”。

开机默认中速模式



低速: 适合于初学者在无风状态下练习。  
中速: 适合熟练者在微风状态下操作。  
高速: 适合专业者在户外抗风状态下操作。

## 无头模式

默认设置为非无头模式。

无头模式指的是使用者可以无需区分方向即可操作飞行器。该模式适合初学者，或在较难区分飞行器的前后方向时使用。

- ① 无头模式需确保飞行器的前方同操控者的前方一致，操控者不改变遥控器方向，并使飞行器始终保持在操控者前方。
- ② 飞行器的前方与操控者的前方不一致时，飞行器会失控或丢失。

开启：短按“无头模式”键，遥控器发出“didi”声音，进入无头模式。

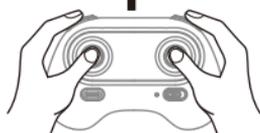
关闭：重复此动作，遥控器发出“dididi”声音，退出无头模式。



后方



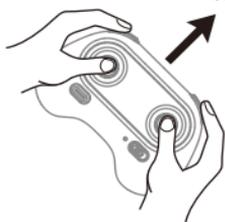
后方



后方



后方



## 飞行微调



### 前/后微调

飞行时，飞行器朝前偏移，向下按左控制杆，同时右控制杆向下调整，反之向上调整。

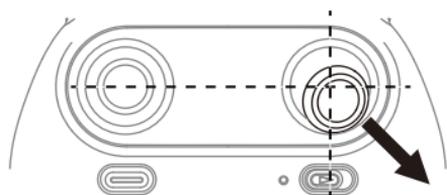
### 左/右侧飞微调

飞行时，飞行器朝左偏移，向下按左控制杆，同时右控制杆向右调整，反之向左调整。

### 左/右转向微调

飞行时，飞行器头部朝左转向，向下按左控制杆，同时左控制杆向右调整，反之向左调整。

## 校准（此动作在飞行异常时使用）



对频成功后，遥控器右控制杆推向右下角45°，飞行器状态指示灯快闪后变为长亮，表示陀螺仪校准完毕。松开右控制杆。

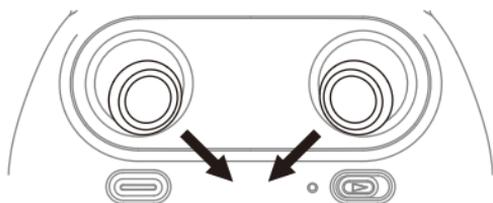
须在摩托车模式才能校准。

**温馨提示：**当飞行器出现无法使用微调修正飞行状态、或受到猛烈撞击（或不正常跌落），导致操控困难，此时需要重新进行对频和校正，飞行器必须放置在水平地面上。

## 解锁电机

**解锁：**将左/右控制杆同时向内推到45°斜角。

**上锁：**飞行器未起飞，电机运转过程中，此操作将使电机立即停止运转。



## 定高模式

智能飞控系统计算悬浮高度，具备更稳定控制性能，让新手也能轻松操控。放开摇杆，飞行器自动悬浮，满足单手操控需求。

**注意：**桨叶变形或电机受损，定高功能无法使用。  
大气压不稳定或台风天气，定高功能无法正常使用。

## 低电报警

**遥控器：**当遥控器的电量快耗尽时，遥控器会连续发出“di-di”的报警声音，此时须尽快返航，更换遥控器电池。

**飞行器：**当飞行器的电量快耗尽时，状态指示灯会持续“亮灭、亮灭”提示，此时必须返航。

## 卡死保护

1. 当桨叶卡住不转动时，启动自动保护功能，电机停止转动。
2. 将左控制杆归置最低位置后返回中间位置，自动解除卡死保护功能，飞行器可正常起飞。

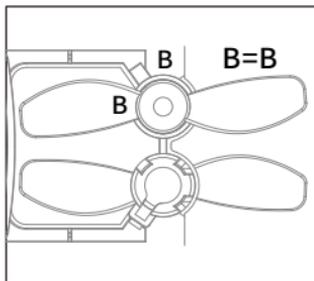
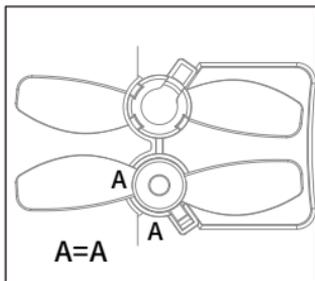
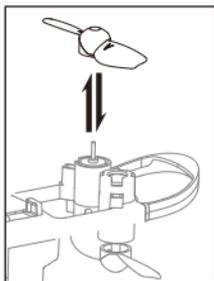
# 配件更换

## 桨叶更换

**拆卸：**握住桨叶，以垂直电机的方向向上拔出桨叶。

**安装：**桨叶的中心孔对准电机轴垂直电机方向向下压入桨叶。

**区分桨叶：**仔细查看桨叶上的字母A/B标注，须对应电机座上的字母A/B标注。



## 注意事项

- ① 开关机顺序。开始时，先开启飞行器电源，再打开遥控器电源。  
结束后，先关闭飞行器电源，再关闭遥控器电源。
- ② 操作不当造成坠机。需检查确认飞行器电机、桨叶或电池等配件的连接情况，以及损坏程度，确认无误才能再次飞行。如有损坏请更换新配件，否则容易产生飞行事故。

# 飞行器常见问题分析及解决方法

序号	问题现象	原因分析	解决方法
1	遥控器指示灯不亮	1. 电池电量不足	1. 更换相同类型的新电池
		2. 电池正负极装错	2. 参照说明书,遥控器电池组装方法
		3. 接触不良	3. 清理电池同电池片之间的污垢
2	遥控器同飞行器无法连接	1. 指示灯不亮	1. 同上1.2.3解决
		2. 附近有其它信号干扰	2. 重启飞行器和遥控器电源
		3. 操作不当	3. 按说明书操作步骤进行
		4. 遥控器或飞行器受多次猛烈撞击致电子元件损坏	4. 到经销商购买相应配件及时更换
3	动力不足或飞不起	1. 桨叶严重变形	1. 更换相同规格新桨叶
		2. 电池电量不足	2. 按照说明给电池充电
		3. 桨叶装错	3. 按照说明更换正确的新桨叶
4	无法悬浮偏向一边	1. 桨叶严重变形	1. 更换相同规格新桨叶
		2. 电机座变形	2. 更换新的电机座
		3. 猛烈撞击后陀螺仪没复位	3. 飞行器平放水平地面约10秒或重启飞行器电源后照说明校正后飞行
		4. 电机损坏	4. 更换相同规格的新电机
5	飞行器指示灯不亮	1. 电池电量不足	1. 按照说明给电池充电
		2. 电池超过使用期限或电量过放保护	2. 到经销商购买新电池更换或按照说明给电池充电



## 锂电池的弃置与回收利用

废弃的锂电池不能随意扔在垃圾桶。请与环境部门，废品代理或者模型的供应商联系，或者离你最近的锂电池回收利用中心联系。



### 郑重声明

本公司产品不断改进，设计与参数如有变更，恕不另行通知。  
本手册上所有资料经过仔细校对，力求准确无误，如有任何错漏，本公司保留最终解释权。